ENGG1410-F Tutorial 7

Hao Xu

Department of Computer Science and Engineering The Chinese University of Hong Kong

□ ▶ 《 @ ▶ 《 ≧ ▶ 《 ≧ ▶ ≧ · ∽ ۹ (~ 1/13) ENGG1410-F Tutorial 7 Problem 1. Orthogonal set

Consider the following set S with three column vectors:

$$\boldsymbol{S} = \left\{ \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \right\}$$

Find all the possible $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$ that makes \boldsymbol{S} an **orthogonal set**.

ENGG1410-F Tutorial 7

2/13

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >



For S to be orthogonal, the vectors in S must be mutually orthogonal to each other. We therefore have:

$$\begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 0 \qquad \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 0$$

which gives the following set of equations on variables x, y, and z:

$$-\frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}z = 0$$
$$y = 0$$

ENGG1410-F Tutorial 7

3/13

イロト イヨト イヨト



ENGG1410-F Tutorial 7

э

4/13

イロト イポト イヨト イヨト

Problem 2. Orthogonal matrix

Consider the following matrix:

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & x \\ 0 & 1 & y \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & z \end{bmatrix}$$

Find all the possible $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$ that makes \boldsymbol{A} an **orthogonal matrix**.

Recall that matrix \boldsymbol{A} is orthogonal if and only if both conditions below are satisfied:

- All column vectors are mutually orthogonal.
- All column vectors have unit length.

5/13

くロト く得ト くほト くほう



bullet(the orthogonal constraint):

$$oldsymbol{S} = \left\{ egin{bmatrix} t \ 0 \ t \end{bmatrix} | t \in \mathbb{R}
ight\}$$

 $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$ satisfying the first

To satisfy the "unit length" constraint, we need:

$$\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = 1 \Rightarrow$$
$$t^2 + t^2 = 1 \Rightarrow$$
$$t = \frac{\sqrt{2}}{2} \text{ or } -\frac{\sqrt{2}}{2}$$

ENGG1410-F Tutorial 7

6/13

イロト イボト イヨト イヨト

Hence, there are only two $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$ that can make A orthogonal:

$\begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{bmatrix}$	and	$\begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{bmatrix}$
$\left\lfloor \frac{\sqrt{2}}{2} \right\rfloor$		$-\frac{\sqrt{2}}{2}$

ENGG1410-F Tutorial 7

7/13

・ロト ・回ト ・ヨト ・ヨト

Problem 3. Symmetric Matrix Diagonalization

Diagonalize the following symmetric matrix:

into QBQ^{-1} where B is a diagonal matrix, and Q is an **orthogonal** matrix. You only need to give the details of Q and B.

Hint: A has only two eigenvalues: $\lambda_1 = 0$ and $\lambda_2 = 3$.

ENGG1410-F Tutorial 7

8/13

(日) (周) (王) (王)



We aim to obtain three eigenvectors of A, denoted as v_1 , v_2 , and v_3 respectively, that are (i) mutually orthogonal to each other and (ii) have lengths 1.

We first calculate the eigenspace of λ_1 :

$$EigenSpace(\lambda_1) = \left\{ \begin{bmatrix} u \\ v \\ -u - v \end{bmatrix} | u, v \in \mathbb{R} \right\}$$

 $EigenSpace(\lambda_1)$ has dimension 2. We will first take from the set two eigenvectors x_1 , x_2 that are orthogonal to each other. But how?

・ロト ・同ト ・ヨト ・ヨト

ENGG1410-F Tutorial 7

9/13

We first set x_1 to an arbitrary non-zero vector, e.g., $\begin{bmatrix} 1\\0\\-1 \end{bmatrix}$. Regarding

 $x_2 = \begin{bmatrix} u \\ v \\ -u - v \end{bmatrix}$, we ensure orthogonality between x_1 and x_2 by requiring their dot product to be 0:

$$\begin{bmatrix} 1\\0\\-1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} u\\v\\-u-v \end{bmatrix} = 0$$
$$u+u+v=0$$
$$2u+v=0$$

Any non-zero vector satisfying the above equation and in the form of $\begin{bmatrix} u \\ v \\ -u-v \end{bmatrix}$ will be perpendicular to x_1 .

10/13

ENGG1410-F Tutorial 7

Solution-cont.

We can set u to any value such that x_2 is not a zero-vector, e.g., u = 1which gives $x_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$. Finally, normalize x_1 and x_2 to have length 1, which gives $v_1 = \frac{x_1}{|x_1|} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ -1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$ and $v_2 = \frac{x_2}{|x_2|} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{6} \\ -2/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{6} \end{bmatrix}$.

ENGG1410-F Tutorial 7

11/13



Next, take eigenvector from $EigenSpace(\lambda_2)$:

$$EigenSpace(\lambda_2) = \left\{ \begin{bmatrix} u \\ u \\ u \end{bmatrix} | u \in \mathbb{R} \right\}$$

This set has dimension 1. We take an arbitrary eigenvector, e.g.,

$$\boldsymbol{x}_3 = \begin{bmatrix} 1\\1\\1 \end{bmatrix}$$
, and normalizing this vector to length 1 gives $\boldsymbol{v}_3 = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3}\\1/\sqrt{3}\\1/\sqrt{3} \end{bmatrix}$.

Therefore:

$$Q = \begin{bmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix}$$
$$B = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ENGG1410-F Tutorial 7

12/13



Suppose that an $n \times n$ matrix A can be computed as QBQ^{-1} where Q is an $n \times n$ orthogonal matrix, and B is an $n \times n$ diagonal matrix. Prove: A is a symmetric matrix.



13/13

/□ ▶ < □ ▶ < □